

api lilin telah berada tepat di depan kipas maka motor scanning akan berhenti dan kipas akan berputar meniup lilin setelah lilin mati maka robot akan berhenti beroperasi.

BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian dapat disimpulkan beberapa hal sebagai berikut :

1. Alat pendeteksi ini sangat sensitive (peka) karena menggunakan sensor ultraviolet.
2. Alat ini harus dihindarkan pada pemakaian yang dekat dengan sumber cahaya dengan suhu tinggi dan warna yang menyerupai api, karena dapat mengganggu sensitivitas sensor contoh merkuri dan cahaya las
3. Bila terpaksa dengan kondisi diatas harus melakukan setting inputnya agar dapat beroperasi dengan sebagaimana mestinya.
4. Mikrokontroler AT89C51 merupakan perangkat kontrol yang baik karena mempunyai Eprom internal sehingga dapat di operasikan sebagai single chip. Akan tetapi jika program yang dirancang memerlukan memori yang besar maka tinggal menambahkan saja memori external. Selain kelebihan tersebut diatas AT 89C51 juga dapat diprogram secara berulang-ulang untuk keperluan-keperluan tertentu karena memori yang digunakan

merupakan Flash PEROM yaitu ROM yang dapat ditulis ulang atau dihapus isinya.

5. Alat ini masih perlu dikembangkan lagi karena masih terbatas ruangan terbuka atau tanpa sekat.

5.2 SARAN

Dari hasil penulisan ini diharapkan akan muncul pemikiran yang lebih maju untuk mengembangkan alat ini misalnya sebagai piranti robot cerdas pemadam kebakaran dengan tambahan fungsi untuk navigasi ruangan . Sehingga dapat ditemukan alat pemadam kebakaran otomatis yang dapat memadamkan api tanpa mengkhawatirkan keselamatan jiwa regu pemadam.